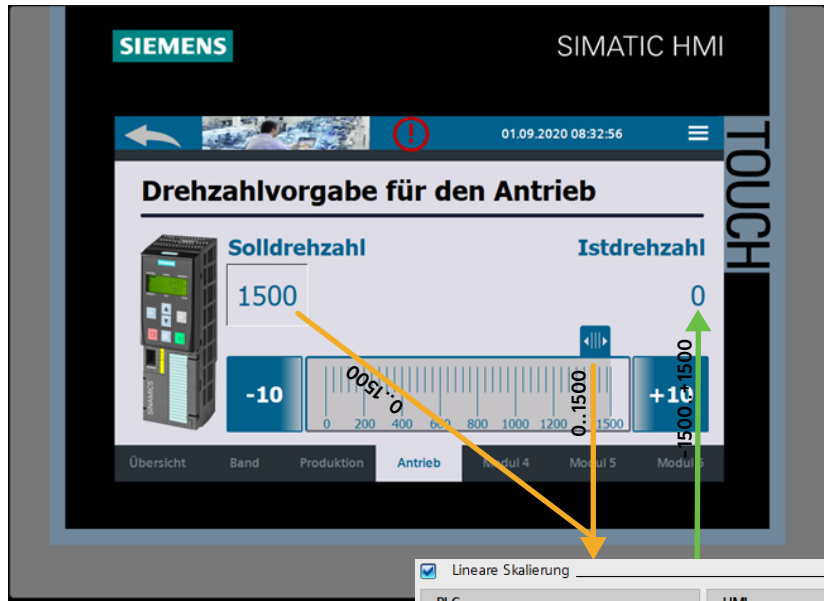


# TIA-SERV1 - Übersicht Datenfluss G120



G120  
192.168.111.19



Parameter	Value	Partner
Name	G120	57_1500
Rolle	Gerät	Controller
IP-Adresse	192.168.111.19	192.168.111.12
Telegramm	Standard Telegramm 1	
Steckplatz	2	
Anfangsadresse	PZD 1	E 40
Länge	2	2
Wörter		Wörter
Verlängerung	0	0
Wörter		Wörter

Parameter	Value	Partner
Name	G120	57_1500
Rolle	Gerät	Controller
IP-Adresse	192.168.111.19	192.168.111.12
Telegramm	Standard Telegramm 1	
Steckplatz	2	
Anfangsadresse	PZD 1	A 40

Lineare Skalierung

PLC	HMI
Endwert: 16384	Endwert: 1500
Anfangswert: -16384	Anfangswert: -1500

DRIVEinterface [DB4]

Variable	Type	Address	Description
SetpointRPM	Int	8192	Drehzahlvorgabe für den Antrieb

FC\_Drive [FC10]

Netzwerk 1: Sollzahl

```

    MOVE
    EN: %AW42
    OUT1: *SetValue
    IN: "DRIVEinterface".SetpointRPM
  
```

Netzwerk 2: Initialisieren des Steuerwortes und Antrieb AUS

```

    MOVE
    EN: %AW40
    OUT1: *CTW
    IN: 16#047E
  
```

Netzwerk 3: Antrieb EIN (bei K\_left Richtungsumkehr)

```

    S: *K_left (%A4.6)
    AND: *K_right (%A4.5)
    OR: >= 1
    S: *CTW.%X0
  
```



PAE	EW40	EW42
PAA	AW40	AW42

Statuswort %EW40 (STW)														Steuerwort %AW40 (CTW)													
%EB40							%EB41							%AB40							%AB41						
7	6	5	4	3	2	1	7	6	5	4	3	2	1	7	6	5	4	3	2	1	7	6	5	4	3	2	1
Istwert -16384..16384 %EW42 (Actual_Value)														Sollwert -16384..16384 %AW42 (Set_Value)													

0..16384

-16384..16384

Motor aus

Motor ein